メモリ FRAM

2M (256 K × 8) ビット SPI

MB85RS2MT

■ 概 要

MB85RS2MT は, 不揮発性メモリセルを形成する強誘電体プロセスとシリコンゲート CMOS プロセスを用いた 262,144 ワード×8 ビット構成の FRAM (Ferroelectric Random Access Memory: 強誘電体ランダムアクセスメモリ) です。

MB85RS2MT は、シリアルペリフェラルインタフェース (SPI) を採用しています。

MB85RS2MT は、SRAM のようにデータバックアップ用バッテリを使用することなくデータ保持が可能です。

MB85RS2MT に採用しているメモリセルは 10^{13} 回の書込み / 読出し動作が可能で, フラッシュメモリや E²PROM の書換え可能回数を大きく上回ります。

MB85RS2MT はフラッシュメモリや E²PROM のような長い書込み時間は必要とせず,書込みの待ち時間はゼロです。 したがって,書込み完了待ちのシーケンスを必要としません。

■特 長

・ビット構成 :262,144 ワード× 8 ビット

・シリアルペリフェラルインタフェース :SPI (Serial Peripheral Interface)

SPI モード 0 (0,0) とモード 3 (1,1) に対応

・動作周波数 :25 MHz (Max)

ただし, FSTRD コマンドは 2.7 V \sim 3.6 V, 40 MHz (Max)

・書込み / 読出し耐性 : 10^{13} 回 / バイト ・データ保持特性 : 10 年 (+ 85 ° C) ・動作電源電圧 : 1.8 V \sim 3.6 V

・低消費電力 : 動作電源電流 10.6 mA (Max@25 MHz)

スタンバイ電流 150 μA (Max) スリープ電流 10 μA (Max)

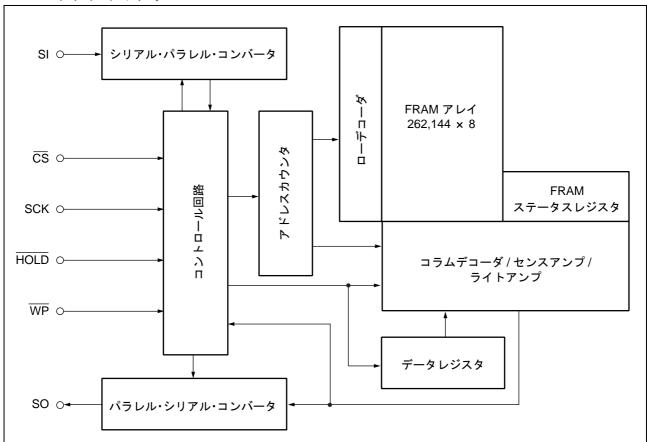
・動作周囲温度 : - 40 °C ~+ 85 °C

・ パッケージ :プラスチック SOP, 8 ピン (FPT-8P-M08)

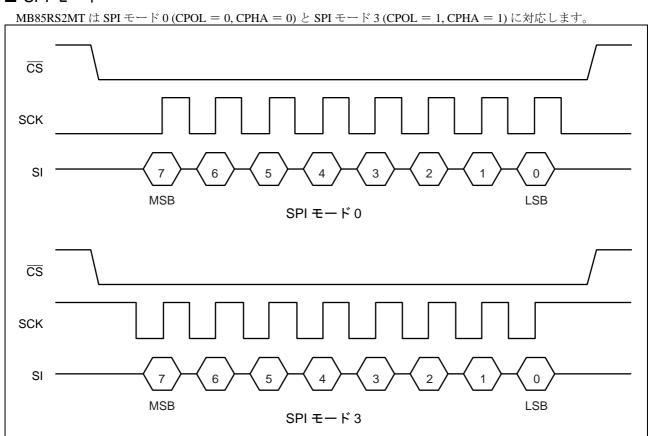
プラスチック DIP, 8 ピン (DIP-8P-M03) 本製品は RoHS 指令に適合しています。



■ ブロックダイヤグラム

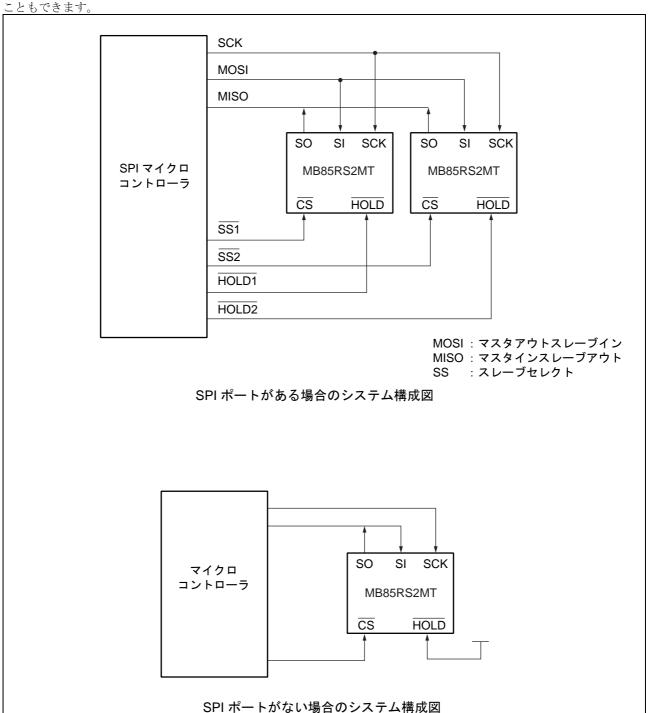


■ SPI モード



■ シリアルペリフェラルインタフェース (SPI)

MB85RS2MT は SPI のスレーブとして動作します。SPI ポートを備えたマイクロコントローラを用いて複数のチップを接続することができます。また,SPI ポートを備えていないマイクロコントローラでは SI と SO をバス接続して使用することもできます。



■ ステータスレジスタ

ビット番号	ビット名	説明
7	WPEN	ステータスレジスタライトプロテクト 不揮発性メモリ (FRAM) からなるビットです。WPEN は WP 入力と関連し てステータスレジスタの書込みをプロテクトします (「■ 書込みプロテクト」を参照)。WRSR コマンドによる書込み, RDSR コマンドによる読出し が可能です。
6 ∼ 4		未使用 不揮発性メモリからなるビットでWRSRコマンドによる書込みが可能で す。これらのビットは使用しませんがRDSRコマンドで読み出されます。
3	BP1	ブロックプロテクト 不揮発性メモリからなるビットです。WRITE コマンドにおける書込みプロ
2	BP0	テクトのブロックサイズを定義します(「■ブロックプロテクト」を参照)。 WRSR コマンドによる書込み, RDSR コマンドによる読出しが可能です。
1	WEL	ライトイネーブルラッチ FRAM アレイおよびステータスレジスタが書込み可能であることを示します。WREN コマンドでセット, WRDI コマンドでリセットします。RDSR コマンドで読出しが可能ですが WRSR コマンドで書き込むことはできません。WEL は以下の動作の後リセットされます。電源立上げ後WRDI コマンド認識後WRSR コマンド認識後のでSの立ち上り時WRITE コマンド認識後のでSの立ち上り時
0	0	"0" 固定です。

■ オペコード

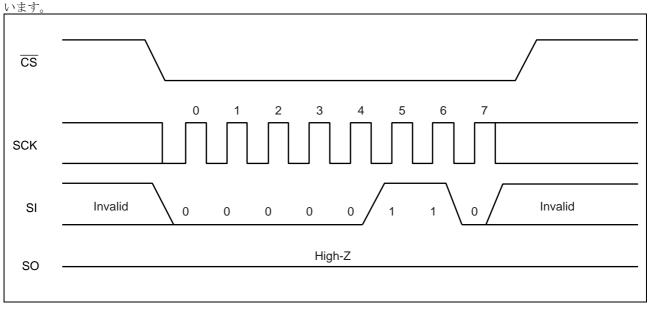
MB85RS2MTはオペコードで指定される9種のコマンドを受け付けます。オペコードは下表に示す8ビットからなるコードです。これ以外の無効なコードは入力しないでください。オペコード入力中に \overline{CS} を立ち上げるとコマンドは実行されません。

コード名	機能	オペコード
WREN	セットライトイネーブルラッチ	0000 0110в
WRDI	リセットライトイネーブルラッチ	0000 0100в
RDSR	リードステータスレジスタ	0000 0101в
WRSR	ライトステータスレジスタ	0000 0001в
READ	リードメモリコード	0000 0011в
WRITE	ライトメモリコード	0000 0010в
RDID	リードデバイス ID	1001 1111в
FSTRD	ファストリードメモリコード	0000 1011в
SLEEP	スリープモード	1011 1001в

■コマンド

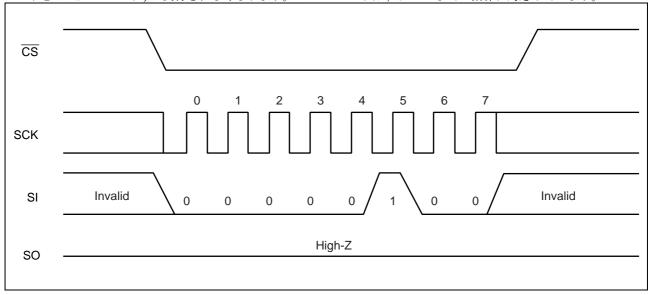
WREN

WREN コマンドは WEL (ライトイネーブルラッチ) をセットします。 書込み動作 (WRSR コマンドと WRITE コマンド) を行う前には WREN コマンドで WEL をセットする必要があります。 WREN コマンドは, 25 MHz までの動作に対応して



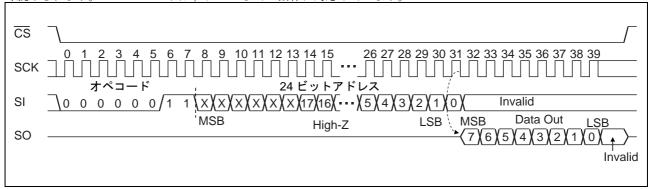
· WRDI

WRDI コマンドは WEL(ライトイネーブルラッチ)をリセットします。WEL がリセットされると書込み動作(WRITE コマンドと WRSR コマンド)が実行されなくなります。WRDI コマンドは,25 MHz までの動作に対応しています。



READ

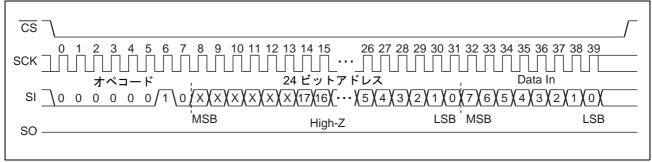
READ コマンドは FRAM メモリセルアレイのデータを読み出します。SI に READ のオペコードと任意の 24 ビットのアドレスを入力します。アドレスの上位 6 ビットは無効です。その後,SCK に 8 サイクルのクロックを入力します。SO は SCK の立下りエッジに同期して出力されます。この読出し中,SI の値は無効です。 \overline{CS} を立ち上げると READ コマンドは終了しますが, \overline{CS} 立上げ前に引き続き SCK に 8 サイクルずつクロックを送り続けることで,アドレスを自動インクリメントして読出しを続けることが可能です。最上位アドレスに達するとロールオーバして 0 番地に戻り,読出しサイクルは際限なく続けられます。READ コマンドは、25 MHz までの動作に対応しています。



WRITE

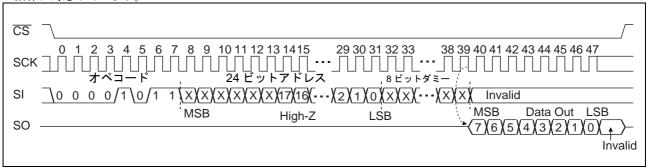
WRITE コマンドは FRAM メモリセルアレイにデータを書き込みます。SI に WRITE のオペコードと任意の 24 ビットのアドレスおよび 8 ビットの書込みデータを入力します。アドレスの上位 6 ビットは無効です。8 ビットの書込みデータを入力した時点で FRAM メモリセルアレイにデータを書き込みます。 $\overline{\text{CS}}$ を立ち上げると WRITE コマンドは終了しますが, $\overline{\text{CS}}$ 立上げ前に引き続き書込みデータを 8 ビットずつ送り続けることで,アドレスを自動インクリメントして書込みを続けることが可能です。最上位アドレスに達するとロールオーバして 0 番地に戻り,書込みサイクルは際限なく続けられます。





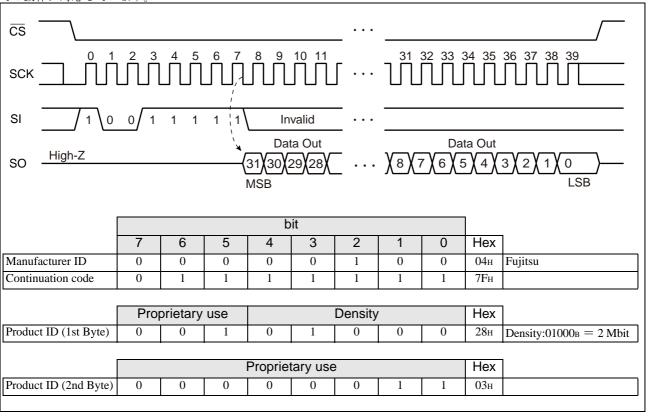
FSTRD

FSTRD コマンドは FRAM メモリセルアレイのデータを読み出します。SI に FSTRD のオペコードと任意の 24 ビットのアドレスに続いてダミー8 ビットを入力します。アドレスの上位 6 ビットは無効です。その後,SCK に 8 サイクルのクロックを入力します。SO は SCK の立下りエッジに同期して出力されます。この読出し中,SI の値は無効です。 \overline{CS} を立ち上げると FSTRD コマンドは終了しますが, \overline{CS} 立上げ前に引き続き SCK に 8 サイクルずつクロックを送り続けることで,アドレスを自動インクリメントして読出しを続けることが可能です。最上位アドレスに達するとロールオーバして0番地に戻り,読出しサイクルは際限なく続けられます。FSTRD コマンドは,25 MHz (1.8 V \sim 2.7 V) および 40 MHz (2.7 V \sim 3.6 V) までの動作に対応しています。



RDID

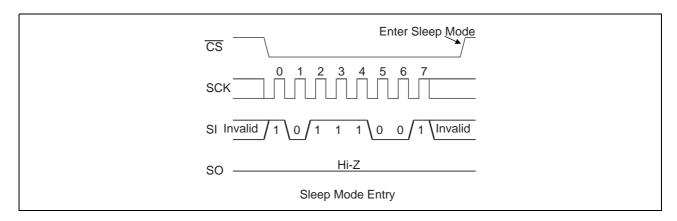
RDID コマンドは,固定のデバイス ID を読み出します。SI 端子に RDID のオペコードを入力後,SCK に 32 サイクルのクロックを入力します。このとき,SIの値は無効です。SOはSCKの立下りエッジに同期して出力されます。出力はManufacturer ID (8bit) / Continuation code (8bit) / Product ID (1st Byte) / Product ID (2nd Byte) の順に出力されます。RDID コマンドでは,32 ビットのデバイス ID 出力後,SO は最終ビットの出力状態を $\overline{\text{CS}}$ の立上げまで保持します。RDID コマンドは,25 MHz までの動作に対応しています。



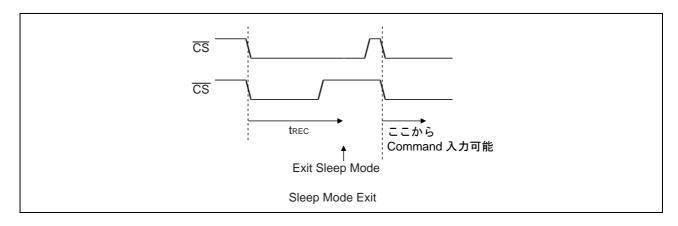
· SLEEP

SLEEP コマンドは、LSI をスリープモードと呼ばれる低消費電力モードに移行します。スリープモードへの移行は、SLEEP コマンドのオペコード入力後の $\overline{\text{CS}}$ 立上りエッジにて行われます。しかし、SLEEP コマンドのオペコード入力後の $\overline{\text{CS}}$ 立上げ前に、SCK を 1CLK でも入力した場合、SLEEP コマンドはキャンセルされます。

スリープモードに移行すると, SCK 端子および SI 端子への入力は無効となり, SO は Hi-Z となります。



スリープモードから通常動作への復帰は, \overline{CS} の立下げから \overline{CS} に (\overline{CS} を \overline{CS}



■ ブロックプロテクト

ステータスレジスタの BP1, BP0 の値により WRITE コマンドでの書込みプロテクトブロックを設定できます。

BP1	BP0	プロテクトブロック
0	0	なし
0	1	30000н~3FFFFн (上位 1/4)
1	0	20000н~3FFFFн (上位 1/2)
1	1	00000h~3FFFfh(すべて)

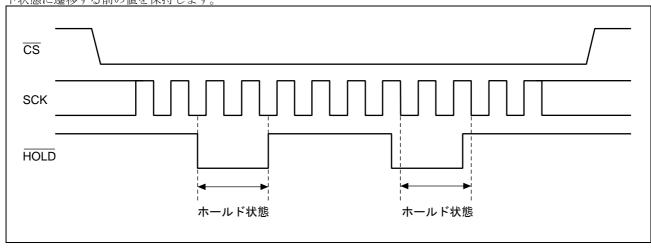
■ 書込みプロテクト

WEL, WPEN, WP の値により WRITE コマンドおよび WRSR コマンドの書込み動作がプロテクトされます。

WEL	WPEN	WP	プロテクトブロック	アンプロテクトブロック	ステータスレジスタ
0	X	X	プロテクト	プロテクト	プロテクト
1	0	X	プロテクト	アンプロテクト	アンプロテクト
1	1	0	プロテクト	アンプロテクト	プロテクト
1	1	1	プロテクト	アンプロテクト	アンプロテクト

■ ホールド動作

 $\overline{\text{CS}}$ を"L"レベルに保ったまま $\overline{\text{HOLD}}$ を"L"レベルにすると、コマンドが中止されることなくホールド状態に保たれます。ホールド状態の始まりと終わりのタイミングは、下図に示すように $\overline{\text{HOLD}}$ 端子入力がホールド状態に遷移したとき、 $\overline{\text{SCK}}$ が"H"レベルか"L"レベルかで異なります。 $\overline{\text{SCK}}$ が"L"レベルの時に $\overline{\text{HOLD}}$ 端子を"L"レベルにした場合は、 $\overline{\text{SCK}}$ が"L"レベルの時に $\overline{\text{HOLD}}$ 端子を"L"レベルに戻してください。同様に、 $\overline{\text{SCK}}$ が"H"レベルの時に $\overline{\text{HOLD}}$ 端子を"L"レベルにした場合は、 $\overline{\text{SCK}}$ が"H"レベルの時に $\overline{\text{HOLD}}$ 端子を"L"レベルにした場合は、 $\overline{\text{SCK}}$ が"H"レベルの時に $\overline{\text{HOLD}}$ 端子を"H"レベルに戻してください。ホールド状態では任意のコマンドの動作は中断され、 $\overline{\text{SCK}}$ 、 $\overline{\text{SI}}$ 入力は don't care となります。また読出しコマンド ($\overline{\text{RDSR}}$ 、 $\overline{\text{READ}}$) において $\overline{\text{SO}}$ が High-Z になります。ホールド状態において $\overline{\text{CS}}$ を立ち上げると、コマンド処理を終了します。ただし、コマンド認識前に終了した場合、 $\overline{\text{WEL}}$ はホールド状態に遷移する前の値を保持します。



■ 絶対最大定格

石口	€ 7 □	定村	** <i> </i> -		
項目	記号	最小	最大	単位	
電源電圧*	V_{DD}	- 0.5	+ 4.0	V	
入力電圧*	Vin	- 0.5	$V_{ m DD}+0.5$	V	
出力電圧*	Vout	- 0.5	$V_{ m DD}+0.5$	V	
動作周囲温度	TA	- 40	+ 85	°C	
保存温度	Tstg	- 55	+ 125	°C	

^{*:} $V_{SS} = 0 V$ を基準にした値です。

<注意事項> 絶対最大定格を超えるストレス(電圧,電流,温度など)の印加は,半導体デバイスを破壊する可能性があります。したがって,定格を一項目でも超えることのないようご注意ください。

■ 推奨動作条件

15日	= 7 □		ж /-		
項目	記号	最小	標準	最大	単位
電源電圧*	V_{DD}	1.8	3.3	3.6	V
"H" レベル入力電圧 *	V _{IH}	Vdd x 0.7	_	$V_{\mathrm{DD}}+0.5$	V
"L" レベル入力電圧 *	VIL	- 0.5	_	V _{DD} × 0.3	V
動作周囲温度	TA	- 40	_	+ 85	°C

^{*:} Vss = 0 V を基準にした値です。

<注意事項> 推奨動作条件は,半導体デバイスの正常な動作を確保するための条件です。電気的特性の規格値は,すべてこの条件の範囲内で保証されます。常に推奨動作条件下で使用してください。この条件を超えて使用すると,信頼性に悪影響を及ぼすことがあります。

データシートに記載されていない項目,使用条件,論理の組合せでの使用は,保証していません。記載されている以外の条件での使用をお考えの場合は,必ず事前に営業部門までご相談ください。

■ 電気的特性

1. 直流特性

(推奨動作条件において)

- -	-7.0	規格値 条件			当份	
項目	記号 条件 -		最小	標準	最大	単位
		$0 \overline{CS} < V_{DD}$		_	200	
┃ 入力リーク電流 *¹	I LI	$\overline{\mathrm{CS}} = \mathrm{V}_{\mathrm{DD}}$		_	1	単位 μA μA μA μA
	ILLI	WP, HOLD, SCK	_	_	1	pu I
		$SI = 0 V \sim V_{DD}$			1	
出力リーク電流 *2	Ilo	$SO = 0 V \sim V_{DD}$	_		1	μΑ
動作電源電流	Idd	SCK = 25 MHz	_		10.6	mA
スタンバイ電流	Isв	$SCK = SI = \overline{CS} = V_{DD}$	_	35	150	μΑ
スリープ電流	Izz	$\overline{\mathrm{CS}} = \mathrm{V}_{\mathrm{DD}}$	_		10	пА
ハッ・ノ 电机	ILL	全入力 Vss または Vdd			10	μι
"H" レベル出力電圧	Voh	$I_{OH} = -2mA$	$V_{\rm DD}-0.5$	_	_	V
"L" レベル出力電圧	Vol	$I_{OL} = 2mA$	_		0.4	V
CS 端子のプルアップ抵抗	Rp	_	18	33	80	kΩ

* 1:該当端子: CS, WP, HOLD, SCK, SI

* 2:該当端子:SO

2. 交流特性

2. 文加特注		規格値					
福 日	= 7 🖂			単位			
項目	記 号	V _{DD} = 1.8 V ~ 2.7 V			$V_{DD} = 2.7 \text{ V} \sim 3.6 \text{ V}$		
		最小	最大	最小	最大		
SCK クロック周波数 (FSTRD を除くすべてのコマンド)	fск	0	25	0	25	MHz	
SCK クロック周波数 (FSTRD コマンド)	fск	0	25	0	40	MHz	
クロックハイ時間	tсн	15	_	11		ns	
クロックロー時間	tcl	15		11		ns	
チップセレクトセットアップ時間	tcsu	10		10		ns	
チップセレクトホールド時間	tcsh	10	_	10	_	ns	
出力ディセーブル時間	tod	_	12	-	12	ns	
出力データ確定時間	todv	_	18	-	9	ns	
出力ホールド時間	toн	0	_	0	_	ns	
非選択時間	to	40	_	40	_	ns	
データ立上り時間	tr		50	-	50	ns	
データ立下り時間	tf		50	-	50	ns	
データセットアップ時間	tsu	5		5		ns	
データホールド時間	tн	5	_	5	_	ns	
HOLD セットアップ時間	ths	10	_	10	_	ns	
HOLD ホールド時間	tнн	10	_	10	_	ns	
HOLD 出力フローティング時間	tHZ	_	20	_	20	ns	
HOLD 出力アクティブ時間	tız	_	20	_	20	ns	
SLEEP 復帰時間	trec	_	400	_	400	μs	

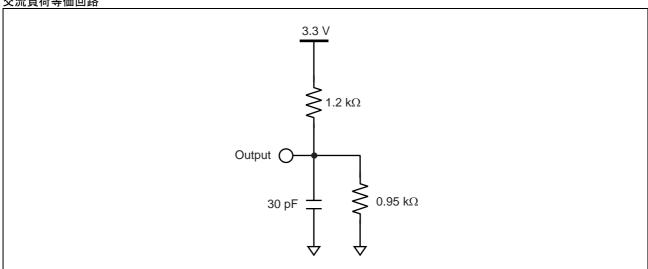
^{*:}FSTRDを除くすべてのコマンドは,25 MHzまでの動作に対応しています。

交流特性測定条件

電源電圧 $:1.8 \text{ V} \sim 3.6 \text{ V}$ 動作周囲温度 $:-40 \,^{\circ}\text{C} \sim +85 \,^{\circ}\text{C}$ 入力電圧振幅 $:\text{V}_{\text{DD}} \times 0.7 \,^{\circ}\text{V}_{\text{IH}} \,^{\circ}\text{V}_{\text{DD}}$ $0 \,^{\circ}\text{V}_{\text{IL}} \,^{\circ}\text{V}_{\text{DD}} \times 0.3$

入力立上り時間:5 ns入力立下り時間:5 ns入力判定レベル:VDD/2出力判定レベル:VDD/2

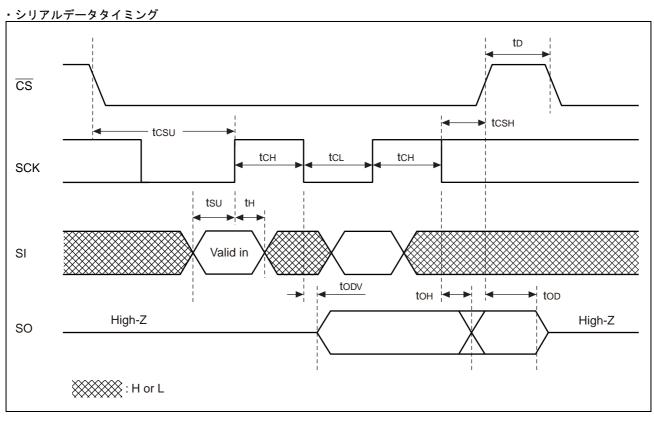
交流負荷等価回路

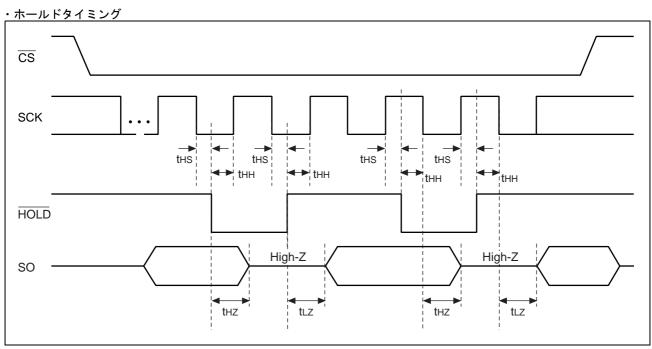


3. 端子容量

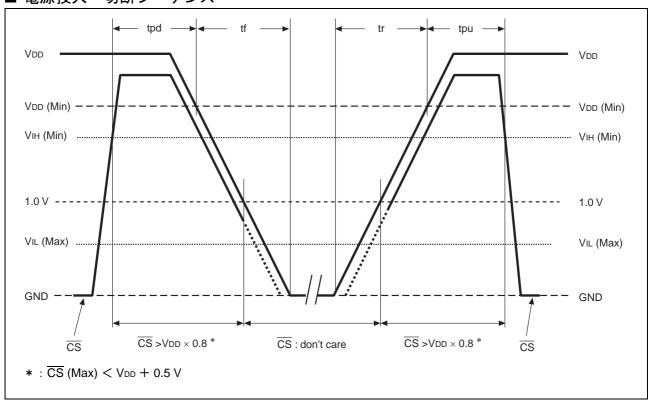
TE 12	- 7 P	夕 //	規村	# / -	
項目	記号	条件	最小	最大	単位
出力容量	Co	$V_{DD} = V_{IN} = V_{OUT} = 0 V,$	_	6	pF
入力容量	Cı	$f = 1 \text{ MHz}, T_A = +25 ^{\circ}\text{C}$		8	pF

■ タイミングダイヤグラム





■ 電源投入・切断シーケンス



項目	記号	規村	単位		
以 口	記与	最小	最大	中 四	
電源 OFF 時の CS レベル保持時間	tpd	400	_	ns	
電源 ON 時の CS レベル保持時間	tpu	250	_	μs	
電源の立上げ時間	tr	0.05		ms/V	
電源の立下げ時間	tf	0.1	_	ms/V	

規定されたリードサイクル,ライトサイクルまたは電源投入・切断シーケンスを守らない動作が実行された場合,記憶データの保証はできません。

■ FRAM の特性

在口	規格値		** /-	/##. ** .
項目	最小	最大	単位	備考
書込み/読出し耐性	1013	_		動作周囲温度 TA = + 85°C 書込みおよび読出し回数の合計
データ保持特性	10	_	年	動作周囲温度 T _A = + 85°C 出荷直後に初めて読み書きしたデータの保 持時間

(注意事項)FRAMは破壊読出しを行っているため、書込みおよび読出し回数の合計が書込み/読出し耐性の最小値です。

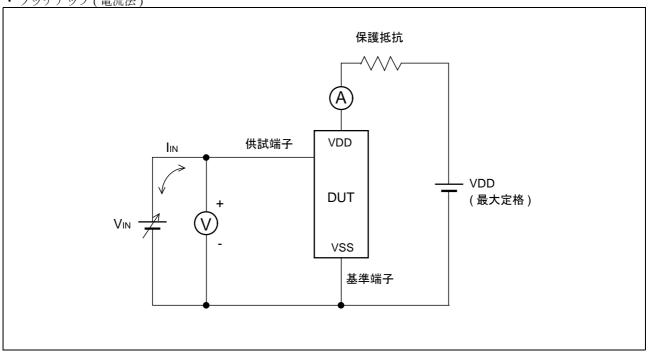
■ 使用上の注意

リフロー後にデータの書込みを行ってください。リフロー前のデータは保証できません。

■ ESD・ラッチアップ

試験項目	DUT	規格値
ESD HBM(人体帯電モデル) JESD22-A114 準拠		+ 2000 V 以上 - 2000 V 以下
ESD MM(マシンモデル) JESD22-A115 準拠		+ 200 V 以上 - 200 V 以下
ESD CDM(デバイス帯電モデル) JESD22-C101 準拠		_
ラッチアップ (パルス電流注入法) JESD78 準拠	MB85RS2MTPF-G-JNE2 MB85RS2MTPH-G-JNE1	_
ラッチアップ (電源過電圧法) JESD78 準拠		_
ラッチアップ (電流法) Proprietary method		_
ラッチアップ (C-V 法) Proprietary method		+ 200 V 以上 - 200 V 以下

・ ラッチアップ (電流法)



(注意事項) V_{IN} の電圧を徐々に増加させ, I_{IN} を最大 $300\,mA$ まで流し込みます(または流し出す)。

 $I_{IN}=\pm 300\, mA$ まで, ラッチアップが発生しないことを確認します。

ただし、 $I\!/O$ に特別な規格があり $I\!I\!N$ を $300\,mA$ とすることができない場合は、その特別な規格値まで電圧レベルをあげます。

200pF

VSS

基準端子

(注意事項) SW を約2秒間隔で $1\sim 2$ に交互に切り換え,電圧を印加します。 これを1回とし,5回行います。 ただし,5回までにラッチアップ現象が発生した場合は,直ちに試験を中止します。

■ MB85RS2MTPF(プラスチック・SOP, 8 ピン)リフロー条件および保管期限 JEDEC 条件, Moisture Sensitivity Level 3 (IPC / JEDEC J-STD-020D)。

■ 規制物質

本製品は下記の法規制に適合しています(2011年11月現在)。

- ・EU RoHS 指令 (2002/95/EC および関連 EU 委員会決定)
- ・中国 RoHS (電子情報製品汚染制御管理弁法 (电子信息产品污染控制管理办法))
- ・ベトナム RoHS (30/2011/TT-BCT)

下表に各規制物質の含有状況を示します。

規制物質	閾値	含有状況*
鉛およびその化合物	1,000 ppm	
水銀およびその化合物	1,000 ppm	
カドミウムおよびその化合物	100 ppm	
六価クロム化合物	1,000 ppm	
ポリ臭化ビフェニール (PBB)	1,000 ppm	
ポリ臭化ジフェニルエーテル (PBDE)	1,000 ppm	

^{*:○}は,閾値以下を示します。

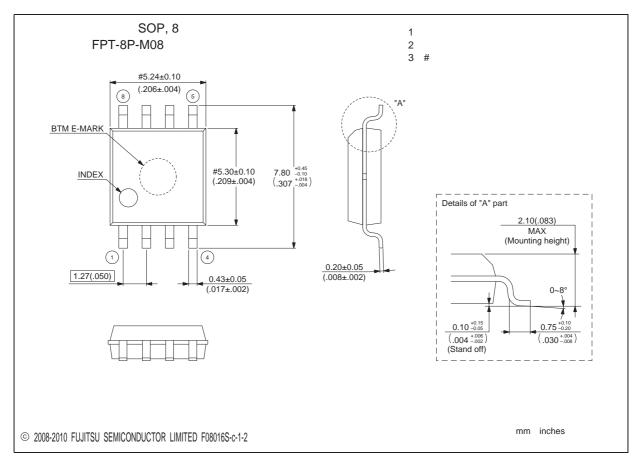
■ オーダ型格

型格	パッケージ	出荷形態	最小出荷単位
MB85RS2MTPF-G-JNE2	プラスチック・SOP, 8 ピン (FPT-8P-M08)	チューブ	*
MB85RS2MTPF-G-JNERE2	プラスチック・SOP, 8 ピン (FPT-8P-M08)	エンボステーピング	2000
MB85RS2MTPH-G-JNE1	プラスチック・DIP, 8 ピン (DIP-8P-M03)	チューブ	*

^{*}最小出荷単位については、営業部門にご確認ください。

■ パッケージ・外形寸法図

SOP, 8		1.27 mm
	×	5.30 mm × 5.24 mm
		ガルウィング
		正曲げ
		プラスチックモールド
		2.10 mm Max
(FPT-8P-M08)		

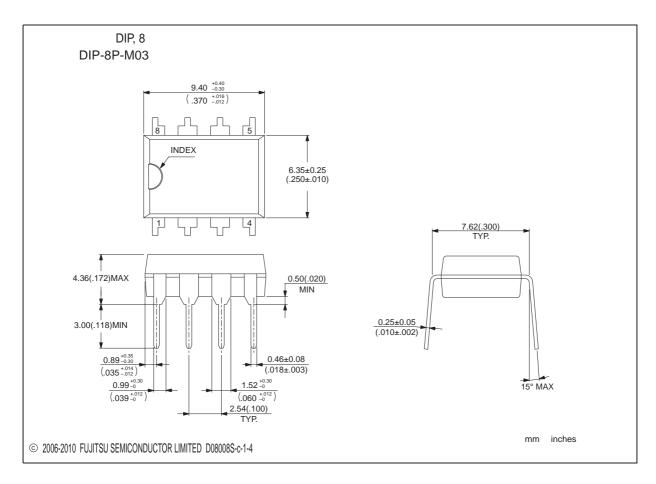


最新の外形寸法図については,下記 URL にてご確認ください。 http://edevice.fujitsu.com/package/jp-search/

(続く)

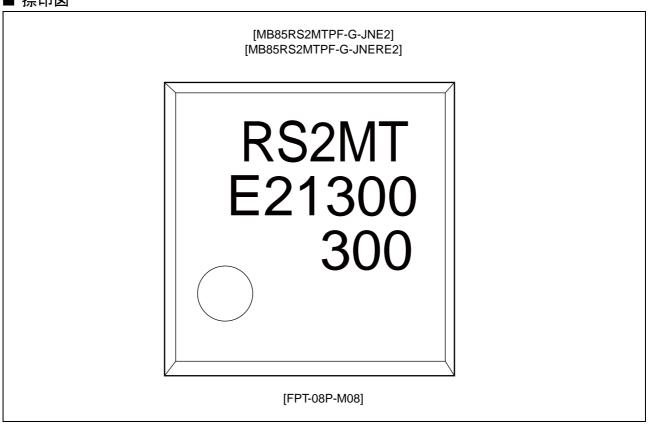
(続き)

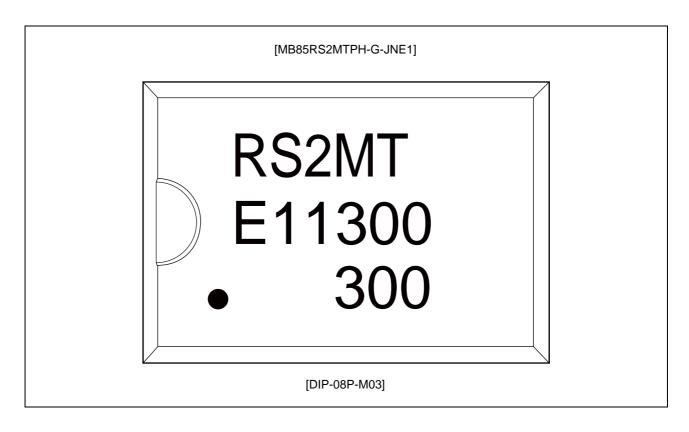
DIP, 8	2.54 mm
	プラスチックモールド
(DIP-8P-M03)	



最新の外形寸法図については、下記 URL にてご確認ください。 http://edevice.fujitsu.com/package/jp-search/

■ 捺印図

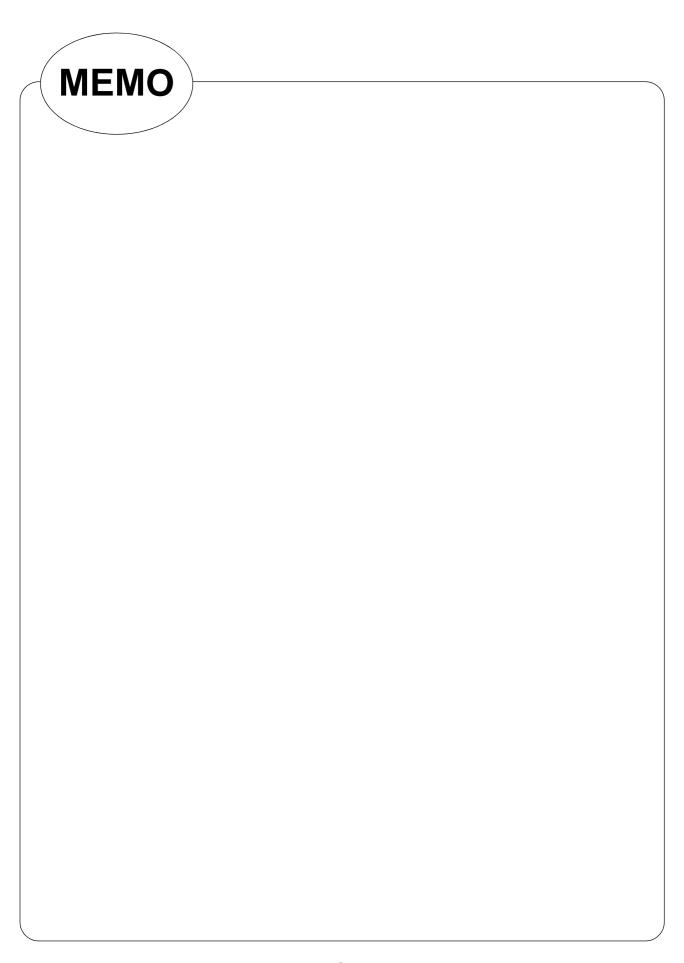


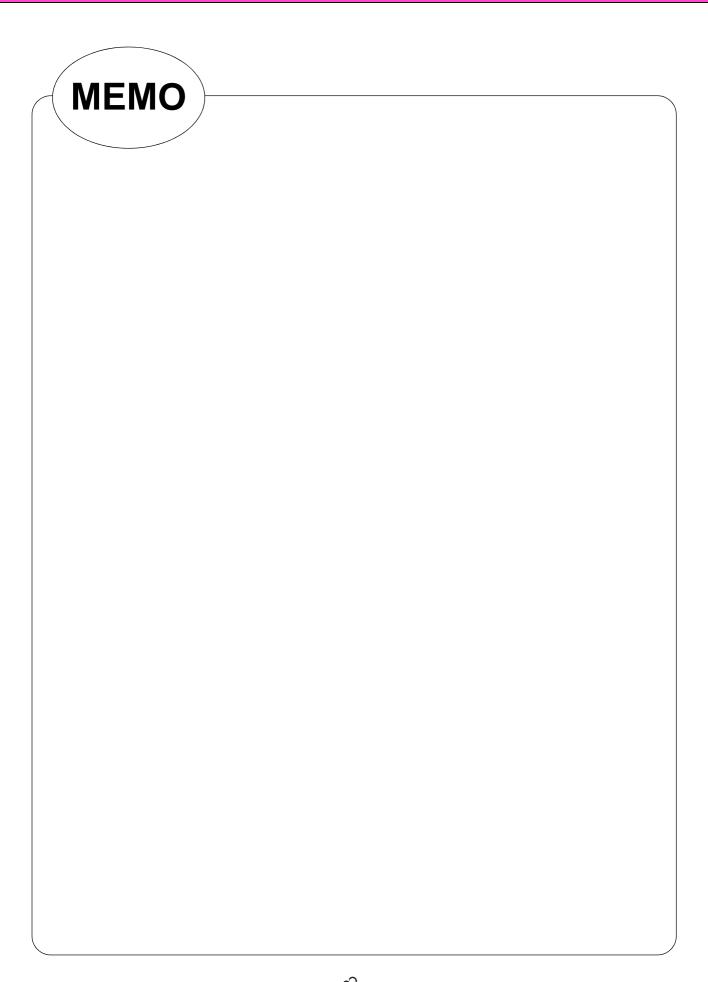


■ 本版での主な変更内容

変更箇所は,本文中のページ左側の によって示しています。

ページ	場所	変更箇所
_	_	PRELIMINARY 版→正式版
1	■特長 ・低消費電力	(TBD) の削除
2	■端子機能説明 端子名: CS	次の記述を追加: "本端子は,内部で VDD 端子にプルアップされています。"
9	• RDID	次の記述を変更: "RDID コマンドでは, \overline{CS} の立上げ前に引き続き SCK を送り続けることによって, 32 ビットのデバイス ID 出力後,SO は最終ビットの出力状態を保持します。" "RDID コマンドでは,32 ビットのデバイス ID 出力後,SO は最終ビットの出力状態を \overline{CS} の立上げまで保持します。"
		図の変更
	■電気的特性 1. 直流特性	(TBD) の記載を削除
13		"スタンバイ電流"の条件から"全入力 Vss または"を削除。
		"CS 端子のプルアップ抵抗"を追加。
14	2. 交流特性	(TBD) の削除
17	■電源投入・切断シーケンス	図中の判定値を変更: "3.0V" "Vpp (Min)" 電源 OFF 時の CS レベル保持時間を変更: "最小値0" "最小値400"
		電源 ON 時の CS レベル保持時間の単位を変更: "単位 ns" "単位 μs"
18	ESD・ラッチアップ	次の値を追加: ESD HBM (人体帯電モデル):" + 2000 V 以上, - 2000 V 以下" ESD MM (マシンモデル): " + 200 V 以上, - 200 V 以下" ラッチアップ (C-V 法): " + 200 V 以上, - 200 V 以下"
19	MB85RS2MTPF (プラス チック・SOP, 8 ピン) リフ ロー条件および保管期限	JEDEC 規格準拠に変更
21	■オーダー型格	最小出荷単位を変更: "1" " <u></u> *"
		表下に以下の文章を追加: "*最小出荷単位については,営業部門にご確認ください。"





〒 222-0033

神奈川県横浜市港北区新横浜 2-10-23 野村不動産新横浜ビル http://jp.fujitsu.com/fsl/ 電子デバイス製品に関するお問い合わせ先

0120-198-610

受付時間: 平日9時~17時(土・日・祝日,年末年始を除きます) 携帯電話・PHSからもお問い合わせができます。 ※電話番号はお間違えのないよう、お確かめのうえおかけください。

本資料の記載内容は、予告なしに変更することがありますので、製品のご購入やご使用などのご用命の際は、当社営業窓口にご確認ください。 本資料に記載された動作概要や応用回路例などの情報は、半導体デバイスの標準的な動作や使い方を示したもので、実際に使用する機器での動作を 保証するものではありません。したがって、お客様の機器の設計においてこれらを使用する場合は、お客様の責任において行ってください。これらの 使用に起因する損害などについては、当社はその責任を負いません。

本資料は、本資料に記載された製品および動作概要・回路図を含む技術情報について、当社もしくは第三者の特許権、著作権等の知的財産権やその他の権利の使用権または実施権を許諾するものではありません。また、これらの使用について、第三者の知的財産権やその他の権利の実施ができることの保証を行うものではありません。したがって、これらの使用に起因する第三者の知的財産権やその他の権利の侵害などについて、当社はその責任を負いません。

本資料に記載された製品は、通常の産業用、一般事務用、パーソナル用、家庭用などの一般的用途に使用されることを意図して設計・製造されています。極めて高度な安全性が要求され、仮に当該安全性が確保されない場合、直接生命・身体に対する重大な危険性を伴う用途(原子力施設における核反応制御、航空機自動飛行制御、航空交通管制、大量輸送システムにおける運行制御、生命維持のための医療機器、兵器システムにおけるミサイル発射制御など)、または極めて高い信頼性が要求される用途(海底中継器、宇宙衛星など)に使用されるよう設計・製造されたものではありません。したがって、これらの用途へのご使用をお考えのお客様は、必ず事前に当社営業窓口までご相談ください。ご相談なく使用されたことにより発生した損害などについては、当社は責任を負いません。

半導体デバイスには、ある確率で故障や誤動作が発生します。本資料に記載の製品を含め当社半導体デバイスをご使用いただく場合は、当社半導体デバイスに故障や誤動作が発生した場合も,結果的に人身事故,火災事故,社会的な損害などを生じさせないよう,お客様の責任において,装置の冗長設計,延焼対策設計,過電流防止対策設計,誤動作防止設計などの安全設計をお願いします。

本資料に記載された製品および技術情報を輸出または非居住者に提供する場合は,外国為替及び外国貿易法および米国輸出管理関連法規などの規制をご確認の上,必要な手続きをおとりください。

本資料に記載されている社名および製品名などの固有名詞は、各社の商標または登録商標です。